

最適レギュレータ課題

2007年5月15日

『最適制御入門』(加藤寛一郎 著、東京大学出版会)の第9章にある「航空機の経路角最適制御問題」を、実際にプログラムを作って解いて下さい。

....ではあまりにも惨いので、4つの細かい課題に分けました。順次解いていってください。

なお提出してくれたプログラムは、1回ごとにランダムに入れ替える(T先生発案!!)ので、次の人を苦勞させないようにがんばってください。

注意事項

- プログラミングが得意な人は何の言語を使っても構いません。でも、できれば関数型の言語 (Haskell とか Lisp とか ML) はやめてください。
- 課題は一回こっきりですが、ここで作ったものは実際に研究でも使える可能性が高い (行列とか複素数の計算は特に) ので、できるだけ汎用性をもたせてプログラムを組むようにしてください。
- 提出は D1 の成岡 (4F ドクター部屋) までお願いします。プログラムソースは fenrir.naru@gmail.com までお願いします。
- 意外と大変なので、日程は余裕をもって取り掛かりましょう。

1 課題その 1: 締切日: 4/27

3 × 3 行列

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 3 & 4 & 11 \\ 7 & 3 & 1 \end{bmatrix} \quad (1.1)$$

の固有値、固有ベクトルを求めてください。

ヒント: 以下に示すプログラムソースを利用して、埋めてねと書いてある部分を埋めれば完成します。このプログラムがファイルとして欲しい人は取りに来てください。

Listing 1: common.h

```
1 #ifndef __COMMON_H
2 #define __COMMON_H
3
4 #define SUCCESS 0
5 #define FAIL 1
6
7 typedef unsigned char BOOL;
8 #ifndef TRUE
9 #define TRUE 1
10 #endif
11 #ifndef FALSE
```

```

12 #define FALSE 0
13 #endif
14
15 #endif

```

Listing 2: complex.h

```

1 #ifndef __COMPLEX_H
2 #define __COMPLEX_H
3
4 #include "common.h"
5
6 /**
7  * 複素数を表す構造体 (struct)
8  *
9  */
10 typedef struct {
11     double real; ///< 実部
12     double imaginary; ///< 虚部
13 } complex_t;
14
15 void complex_zero(complex_t *target);
16 void complex_print(complex_t target);
17 void complex_copy(complex_t *src, complex_t *dst);
18 BOOL complex_is_equal(complex_t a, complex_t b);
19 complex_t complex_add(complex_t a, complex_t b);
20 complex_t complex_sub(complex_t a, complex_t b);
21 complex_t complex_multi(complex_t a, complex_t b);
22 complex_t complex_scalar_add(complex_t a, double b);
23 complex_t complex_scalar_sub(complex_t a, double b);
24 complex_t complex_scalar_multi(complex_t a, double b);
25 complex_t complex_scalar_div(complex_t a, double b);
26 double complex_abs2(complex_t target);
27 double complex_abs(complex_t target);
28
29 #endif

```

Listing 3: complex.c

```

1 #include <stdio.h>
2 #include <string.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <math.h>
5 #include <memory.h>
6
7 #include "complex.h"
8
9 /**
10 * 複素数を 0 で初期化します。
11 *
12 * @param target 複素数
13 */
14 void complex_zero(complex_t *target){
15     {
16         // 埋めてね
17     }
18 }
19
20 /**
21 * 複素数を見やすい形で表示します。
22 *
23 * @param target 複素数
24 */

```

```

25 void complex_print(complex_t target){
26     {
27         // 埋めてね
28     }
29 }
30
31 /**
32  * 複素数のコピーを行います。
33  *
34  * @param src コピー元
35  * @param dist コピー先
36  */
37 void complex_copy(complex_t *src, complex_t *dist){
38     {
39         // 埋めてね
40     }
41 }
42
43 /**
44  * 2つの複素数の値が等しいか調べます。
45  *
46  * @param a 複素数その 1
47  * @param b 複素数その 2
48  * @return 等しい場合は TRUE。そうでない場合は FALSE。
49  */
50 BOOL complex_is_equal(complex_t a, complex_t b){
51     {
52         // 埋めてね
53     }
54     return TRUE;
55 }
56
57 /**
58  * 2つの複素数の加算を行います。
59  *
60  * @param a 複素数その 1
61  * @param b 複素数その 2
62  * @return 加算した結果
63  */
64 complex_t complex_add(complex_t a, complex_t b){
65     complex_t result;
66     {
67         // 埋めてね
68     }
69     return result;
70 }
71
72 /**
73  * 2つの複素数の減算を行います。
74  *
75  * @param a 複素数 (ひかれる側)
76  * @param b 複素数 (ひく側)
77  * @return 減算した結果
78  */
79 complex_t complex_sub(complex_t a, complex_t b){
80     complex_t result;
81     {
82         // 埋めてね
83     }
84     return result;
85 }
86
87 /**

```

```

88  * 2つの複素数の積算を行います。
89  *
90  * @param a 複素数その 1
91  * @param b 複素数その 2
92  * @return 積算した結果
93  */
94 complex_t complex_multi(complex_t a, complex_t b){
95     complex_t result;
96     {
97         // 埋めてね
98     }
99     return result;
100 }
101
102 /**
103  * 複素数と実数の加算を行います。
104  *
105  * @param a 複素数
106  * @param b 実数
107  * @return 加算した結果 (複素数)
108  */
109 complex_t complex_scalar_add(complex_t a, double b){
110     complex_t result;
111     {
112         // 埋めてね
113     }
114     return result;
115 }
116
117 /**
118  * 複素数から実数の減算を行います。
119  *
120  * @param a 複素数
121  * @param b 引く実数
122  * @return 減算した結果 (複素数)
123  */
124 complex_t complex_scalar_sub(complex_t a, double b){
125     complex_t result;
126     {
127         // 埋めてね
128     }
129     return result;
130 }
131
132 /**
133  * 複素数を実数倍します。
134  *
135  * @param a 複素数
136  * @param b 実数
137  * @return 実数倍した結果 (複素数)
138  */
139 complex_t complex_scalar_multi(complex_t a, double b){
140     complex_t result;
141     {
142         // 埋めてね
143     }
144     return result;
145 }
146
147 /**
148  * 複素数を実数割します。
149  *
150  * @param a 複素数

```

```

151 * @param b 実数
152 * @return 実数割した結果 (複素数)
153 */
154 complex_t complex_scalar_div(complex_t a, double b){
155     return complex_scalar_multi(a, 1.0 / b);
156 }
157
158 /**
159 * 複素数のノルムの2乗を求めます。
160 *
161 * @param target 対称となる複素数
162 * @return ノルムの2乗 (実数)
163 */
164 double complex_abs2(complex_t target){
165     return pow(target.real, 2) + pow(target.imaginary, 2);
166 }
167
168 /**
169 * 複素数のノルムを求めます。
170 *
171 * @param target 対称となる複素数
172 * @return ノルム (実数)
173 */
174 double complex_abs(complex_t target){
175     return sqrt(complex_abs2(target));
176 }

```

Listing 4: matrix.h

```

1 #ifndef _MATRIX_H
2 #define _MATRIX_H
3
4 #include "common.h"
5 #include "complex.h"
6
7 typedef unsigned char error_code_t;
8
9 /**
10 * 行列を表す構造体 (struct)
11 *
12 */
13 typedef struct {
14     double *values; ///< 行列の成分を保存するメモリへのポインタ
15     unsigned int rows; ///< 行数
16     unsigned int columns; ///< 列数
17 } matrix_t;
18
19 void matrix_init(matrix_t *target);
20 error_code_t matrix_alloc(matrix_t *target, unsigned int rows, unsigned int columns);
21 error_code_t matrix_zero(matrix_t *target);
22 error_code_t matrix_free(matrix_t *target);
23 inline double *matrix_value(matrix_t *target, unsigned int row, unsigned int column);
24 error_code_t matrix_print(matrix_t *target);
25 BOOL matrix_is_square(matrix_t *target);
26 BOOL matrix_is_symmetric(matrix_t *target);
27 error_code_t matrix_copy(matrix_t *src, matrix_t *dist);
28 error_code_t matrix_unit(matrix_t *target, unsigned int size);
29 error_code_t matrix_transpose(matrix_t *target, matrix_t *result);
30 error_code_t matrix_swap_rows(matrix_t *target, unsigned int row1, unsigned int row2);
31 error_code_t matrix_swap_columns(matrix_t *target, unsigned int column1, unsigned int column2);
32 error_code_t matrix_inverse(matrix_t *target, matrix_t *result);
33 error_code_t matrix_add(matrix_t *target1, matrix_t *target2, matrix_t *result);
34 error_code_t matrix_sub(matrix_t *target1, matrix_t *target2, matrix_t *result);
35 error_code_t matrix_multi(matrix_t *target1, matrix_t *target2, matrix_t *result);

```

```

36 error_code_t matrix_scalar_multi(matrix_t *target, double scalar);
37 error_code_t matrix_scalar_div(matrix_t *target, double scalar);
38
39 /**
40  * 行列を表す構造体 (struct)
41  * こちらは要素が複素数用。
42  *
43  */
44 typedef struct {
45     complex_t *values; ///< 要素を格納するためのメモリへのポインタ
46     unsigned int rows; ///< 行数
47     unsigned int columns; ///< 列数
48 } cmatrix_t;
49
50 void cmatrix_init(cmatrix_t *target);
51 error_code_t cmatrix_alloc(cmatrix_t *target, unsigned int rows, unsigned int columns);
52 error_code_t cmatrix_zero(cmatrix_t *target);
53 error_code_t cmatrix_free(cmatrix_t *target);
54 inline complex_t *cmatrix_value(cmatrix_t *target, unsigned int row, unsigned int column);
55
56 error_code_t cmatrix_print(cmatrix_t *target);
57
58 error_code_t matrix_eigen22(
59     matrix_t *target,
60     unsigned int row, unsigned int column,
61     complex_t *eigen_values);
62
63 error_code_t matrix_pivot_merge(
64     matrix_t *target,
65     unsigned int row, unsigned int column,
66     matrix_t *mergee);
67
68 error_code_t matrix_hessenberg(
69     matrix_t *target,
70     matrix_t *result,
71     matrix_t *transform);
72
73 #define EIGEN_VALUE_THRESHOLD 1E-10
74
75 error_code_t matrix_eigen(
76     matrix_t *target,
77     complex_t *eigen_values[],
78     cmatrix_t *eigen_vectors[]);
79
80 #endif /* _MATRIX_H */

```

Listing 5: matrix.c

```

1 #include <stdio.h>
2 #include <string.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <math.h>
5 #include <memory.h>
6
7 #include "common.h"
8 #include "complex.h"
9 #include "matrix.h"
10
11 /**
12  * matrix_t 型を初期化します。
13  *
14  * @param target 対象とする行列
15  */
16 void matrix_init(matrix_t *target){

```

```

17 target->values = NULL;
18 target->rows = 0;
19 target->columns = 0;
20 }
21
22 /**
23  * 行列にメモリを割り当てます。
24  *
25  * @param target 対象とする行列
26  * @param rows 行数
27  * @param columns 列数
28  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
29  */
30 error_code_t matrix_alloc(matrix_t *target, unsigned int rows, unsigned int columns){
31     if(!(target->values = (double *)malloc(sizeof(double) * rows * columns))){
32         return FAIL;
33     }
34     target->rows = rows;
35     target->columns = columns;
36     return SUCCESS;
37 }
38
39 /**
40  * 行列の要素を 0 で初期化します。
41  *
42  * @param target 対象とする行列
43  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
44  */
45 error_code_t matrix_zero(matrix_t *target){
46     {
47         // 埋めてね
48     }
49     return SUCCESS;
50 }
51
52 /**
53  * 行列に割り当てたメモリを解放します。
54  *
55  * @param target 行列
56  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
57  */
58 error_code_t matrix_free(matrix_t *target){
59     if(target->values){
60         free(target->values);
61         target->values = NULL;
62         target->rows = target->columns = 0;
63     }
64     return SUCCESS;
65 }
66
67 /**
68  * 行列の成分を読み出し・書き込みする際に利用します。
69  * (高速化の為に inline 関数としています。)
70  *
71  * @param target 行列
72  * @param row 行番号 (開始は C 言語なので 0 ~、つまり 1 行目にアクセスする場合は 0 を指定)
73  * @param column 列番号 (行番号と同じく 0 ~)
74  * @return 要素へのポインタ
75  */
76 inline double *matrix_value(matrix_t *target, unsigned int row, unsigned int column){
77     return ((target->values) + (row * target->columns) + column);
78 }
79

```

```

80 /**
81  * 行列を見やすい形で出力します。
82  *
83  * @param target 行列
84  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
85  */
86 error_code_t matrix_print(matrix_t *target){
87     {
88         // 埋めてね
89     }
90     return SUCCESS;
91 }
92
93 /**
94  * 行列が正方行列であるか調べます。
95  *
96  * @return 正方行列である場合には TRUE、それ以外は FALSE
97  */
98 BOOL matrix_is_square(matrix_t *target){
99     {
100        // 埋めてね
101    }
102    return TRUE;
103 }
104
105 /**
106  * 行列が対称行列であるか調べます。
107  *
108  * @return 対称行列である場合には TRUE、それ以外は FALSE
109  */
110 BOOL matrix_is_symmetric(matrix_t *target){
111     if(!matrix_is_square(target)){return FALSE;}
112     {
113         // 埋めてね
114     }
115     return TRUE;
116 }
117
118 /**
119  * 行列のコピーをします。
120  *
121  * @param src コピー元
122  * @param dist コピー先 (matrix_alloc でメモリが自動的に割り当てられます、使い終わったら matrix_free を忘れずに)
123  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
124  */
125 error_code_t matrix_copy(matrix_t *src, matrix_t *dist){
126     if(matrix_alloc(dist, src->rows, src->columns)){return FAIL;}
127     {
128         // 埋めてね
129     }
130     return SUCCESS;
131 }
132
133 /**
134  * 単位行列を生成します。
135  *
136  * @param target 行列 (matrix_alloc でメモリが自動的に割り当てられます、使い終わったら matrix_free を忘れずに)
137  * @param size 行数、すなわち、列数
138  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
139  */
140 error_code_t matrix_unit(matrix_t *target, unsigned int size){
141     if(matrix_alloc(target, size, size)){return FAIL;}
142     {

```

```

143 //埋めてね
144 }
145 return SUCCESS;
146 }
147
148 /**
149 * 行列の転置を行います。
150 *
151 * @param target 行列 (matrix_alloc でメモリが自動的に割り当てられます、使い終わったら matrix_free を忘れずに)
152 * @param result 結果の格納用
153 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
154 */
155 error_code_t matrix_transpose(matrix_t *target, matrix_t *result){
156     if(matrix_alloc(result, target->columns, target->rows)){return FAIL;}
157     {
158         //埋めてね
159     }
160     return SUCCESS;
161 }
162
163 /**
164 * 行を入れ替えます。
165 *
166 * @param target 行列
167 * @param row1 行 1
168 * @param row2 行 2
169 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
170 */
171 error_code_t matrix_swap_rows(matrix_t *target, unsigned int row1, unsigned int row2){
172     if((row1 >= (target->rows)) || (row2 >= (target->rows))){return FAIL;}
173     {
174         double temp;
175         unsigned int j;
176         for(j = 0; j < target->columns; j++){
177             temp = *matrix_value(target, row1, j);
178             *matrix_value(target, row1, j) = *matrix_value(target, row2, j);
179             *matrix_value(target, row2, j) = temp;
180         }
181     }
182     return SUCCESS;
183 }
184
185 /**
186 * 列を入れ替えます。
187 *
188 * @param target 行列
189 * @param column1 列 1
190 * @param column2 列 2
191 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
192 */
193 error_code_t matrix_swap_columns(matrix_t *target, unsigned int column1, unsigned int column2){
194     if((column1 >= (target->columns)) || (column2 >= (target->columns))){return FAIL;}
195     {
196         double temp;
197         unsigned int i;
198         for(i = 0; i < target->rows; i++){
199             temp = *matrix_value(target, i, column1);
200             *matrix_value(target, i, column1) = *matrix_value(target, i, column2);
201             *matrix_value(target, i, column2) = temp;
202         }
203     }
204     return SUCCESS;
205 }

```

```

206
207 /**
208  * 逆行列を求めます。
209  *
210  * @param target 行列 (matrix_alloc でメモリが自動的に割り当てられます、使い終わったら matrix_free を忘れずに)
211  * @param result 結果の格納用
212  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
213  */
214 error_code_t matrix_inverse(matrix_t *target, matrix_t *result){
215     if(!matrix_is_square(target)){return FAIL;}
216     if(matrix_unit(result, target->rows)){return FAIL;}
217     {
218         // 埋めてね
219     }
220     return SUCCESS;
221 }
222
223 /**
224  * 行列の和を求めます。
225  *
226  * @param target1 行列 1
227  * @param target2 行列 2
228  * @param result 結果の格納用 (matrix_alloc でメモリが自動的に割り当てられます、使い終わったら matrix_free を忘れずに)
229  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
230  */
231 error_code_t matrix_add(matrix_t *target1, matrix_t *target2, matrix_t *result){
232     if((target1->rows != target2->rows)
233         || (target1->columns != target2->columns)){
234         return FAIL;
235     }
236     if(matrix_alloc(result, target1->rows, target1->columns)){return FAIL;}
237     {
238         // 埋めてね
239     }
240     return SUCCESS;
241 }
242
243 /**
244  * 行列の差を求めます。
245  *
246  * @param target1 行列 1
247  * @param target2 行列 2
248  * @param result 結果の格納用 (matrix_alloc でメモリが自動的に割り当てられます、使い終わったら matrix_free を忘れずに)
249  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
250  */
251 error_code_t matrix_sub(matrix_t *target1, matrix_t *target2, matrix_t *result){
252     if((target1->rows != target2->rows)
253         || (target1->columns != target2->columns)){
254         return FAIL;
255     }
256     if(matrix_alloc(result, target1->rows, target1->columns)){return FAIL;}
257     {
258         // 埋めてね
259     }
260     return SUCCESS;
261 }
262
263 /**
264  * 行列の積を求めます。
265  *
266  * @param target1 行列 1

```

```

267 * @param target2 行列 2
268 * @param result 結果の格納用 (matrix_alloc でメモリが自動的に割り当てられます、使い終わったら matrix_free を忘れずに
    )
269 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
270 */
271 error_code_t matrix_multi(matrix_t *target1, matrix_t *target2, matrix_t *result){
272     if(target1->columns != target2->rows){return FAIL;}
273     if(matrix_alloc(result, target1->rows, target2->columns)){return FAIL;}
274     {
275         // 埋めてね
276     }
277     return SUCCESS;
278 }
279
280 /**
281 * 行列をスカラー倍します。
282 * target *= scalar; なイメージ
283 *
284 * @param target 行列 (これがスカラー倍されます)
285 * @param scalar かける値
286 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
287 */
288 error_code_t matrix_scalar_multi(matrix_t *target, double scalar){
289     {
290         // 埋めてね
291     }
292     return SUCCESS;
293 }
294
295 /**
296 * 行列をスカラー割します。
297 * target /= scalar; なイメージ
298 *
299 * @param target 行列 (これがスカラー割されます)
300 * @param scalar 割る値
301 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
302 */
303 error_code_t matrix_scalar_div(matrix_t *target, double scalar){
304     return matrix_scalar_multi(target, 1. / scalar);
305 }
306
307 /**
308 * cmatrix_t(要素が複素数版)を初期化します。
309 *
310 * @param target 対象とする行列
311 */
312 void cmatrix_init(cmatrix_t *target){
313     target->values = NULL;
314     target->rows = 0;
315     target->columns = 0;
316 }
317
318 /**
319 * 行列 (要素が複素数版)にメモリを割り当てます。
320 *
321 * @param target 対象とする行列
322 * @param rows 行数
323 * @param columns 列数
324 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
325 */
326 error_code_t cmatrix_alloc(cmatrix_t *target, unsigned int rows, unsigned int columns){
327     if(!(target->values = (complex_t *)malloc(sizeof(complex_t) * rows * columns))){
328         return FAIL;

```

```

329 }
330 target->rows = rows;
331 target->columns = columns;
332 return SUCCESS;
333 }
334
335 /**
336  * 行列の要素を 0 で初期化します。
337  *
338  * @param target 対象とする行列
339  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
340  */
341 error_code_t cmatrix_zero(cmatrix_t *target){
342     {
343         // 埋めてね
344     }
345     return SUCCESS;
346 }
347
348 /**
349  * 行列 (要素が複素数版) に割り当てたメモリを解放します。
350  *
351  * @param target 行列
352  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
353  */
354 error_code_t cmatrix_free(cmatrix_t *target){
355     if(target->values){
356         free(target->values);
357         target->values = NULL;
358         target->rows = target->columns = 0;
359     }
360     return SUCCESS;
361 }
362
363 /**
364  * 行列 (要素が複素数版) の成分を読み出し・書き込みする際に利用します。
365  * (高速化の為に inline 関数としています。)
366  *
367  * @param target 行列
368  * @param row 行番号 (開始は C 言語なので 0 ~、つまり 1 行目にアクセスする場合は 0 を指定)
369  * @param column 列番号 (行番号と同じく 0 ~)
370  * @return 要素へのポインタ
371  */
372 inline complex_t *cmatrix_value(cmatrix_t *target, unsigned int row, unsigned int column){
373     return ((target->values) + (row * target->columns) + column);
374 }
375
376 /**
377  * 行列を見やすい形で出力します。
378  *
379  * @param target 行列
380  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
381  */
382 error_code_t cmatrix_print(cmatrix_t *target){
383     {
384         // 埋めてね
385     }
386     return SUCCESS;
387 }
388
389 /**
390  * 2行 2列小行列の固有値を求めます。
391  *

```

```

392 * @param target 行列
393 * @param row 小行列の左上の行番号
394 * @param column 小行列の左上の列番号
395 * @param eigen_values 固有値 (NULL の場合は内部で malloc によって自動的にメモリが確保されます、free を忘れずに)
396 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
397 */
398 error_code_t matrix_eigen22(matrix_t *target, unsigned int row, unsigned int column, complex_t *eigen_values){
399     if(row + 1 >= target->rows || column + 1 >= target->columns){return FAIL;}
400     if(!eigen_values){
401         if(eigen_values = (complex_t *)malloc(sizeof(complex_t) * 2)){
402             return FAIL;
403         }
404     }
405     {
406         double a = *matrix_value(target, row, column),
407             b = *matrix_value(target, row, column + 1),
408             c = *matrix_value(target, row + 1, column),
409             d = *matrix_value(target, row + 1, column + 1);
410         double root = pow((a - d), 2) + b * c * 4;
411         if(root >= 0){
412             root = sqrt(root);
413             eigen_values[0].real = (a + d + root) / 2;
414             eigen_values[0].imaginary = 0;
415             eigen_values[1].real = (a + d - root) / 2;
416             eigen_values[1].imaginary = 0;
417         }else{
418             root = sqrt(root * -1);
419             eigen_values[0].real = (a + d) / 2;
420             eigen_values[0].imaginary = root / 2;
421             eigen_values[1].real = (a + d) / 2;
422             eigen_values[1].imaginary = -root / 2;
423         }
424     }
425     return SUCCESS;
426 }
427
428 /**
429 * ピボットを指定して、加算します。
430 * イメージとしては (target の部分行列) += mergee;
431 *
432 * @param target 行列
433 * @param row 行インデックス
434 * @param column 列インデックス
435 * @param mergee 足す行列
436 * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
437 */
438 error_code_t matrix_pivot_merge(
439     matrix_t *target,
440     unsigned int row, unsigned int column,
441     matrix_t *mergee){
442     unsigned int i, j;
443     for(i = 0; i < mergee->rows; i++){
444         if(row + i < 0){continue;}
445         else if(row + i >= target->rows){break;}
446         for(j = 0; j < mergee->columns; j++){
447             if(column + j < 0){continue;}
448             else if(column + j >= target->columns){break;}
449             *matrix_value(target, row + i, column + j) += (*matrix_value(mergee, i, j));
450         }
451     }
452     return SUCCESS;
453 }
454

```

```

455 /**
456  * ハウスホルダー変換をしてヘッセンベルク行列を得ます。
457  *
458  * @param target 対象となる行列
459  * @param result 求めたヘッセンベルク行列を格納するためのポインタ
460  * @param transform 変換に用いた行列の積を格納するポインタ
461  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
462  */
463 error_code_t matrix_hessenberg(
464     matrix_t *target,
465     matrix_t *result,
466     matrix_t *transform){
467
468     unsigned int i, j;
469
470     if(!matrix_is_square(target)){return FAIL;}
471
472     matrix_copy(target, result);
473     matrix_unit(transform, target->rows);
474     for(j = 0; j < target->columns - 2; j++){
475         double t, s;
476         t = 0;
477         for(i = j + 1; i < target->rows; i++){
478             t += pow(*matrix_value(result, i, j), 2);
479         }
480         s = sqrt(t);
481         if(*matrix_value(result, j + 1, j) < 0){s *= -1;}
482
483         {
484             matrix_t omega, omega_trans, omega_multi_omega_trans;
485             matrix_t p, p_result, p_result_p;
486             matrix_t transform_p;
487
488             matrix_alloc(&omega, target->rows - (j+1), 1);
489             for(i = 0; i < omega.rows; i++){
490                 *matrix_value(&omega, i, 0) = *matrix_value(result, j+i+1, j);
491             }
492             *matrix_value(&omega, 0, 0) += s;
493
494             matrix_transpose(&omega, &omega_trans);
495             matrix_multi(&omega, &omega_trans, &omega_multi_omega_trans);
496
497             matrix_unit(&p, target->rows);
498             matrix_scalar_div(
499                 &omega_multi_omega_trans,
500                 -(t + (*matrix_value(result, j + 1, j)) * s)
501             );
502             matrix_pivot_merge(
503                 &p,
504                 j+1,
505                 j+1,
506                 &omega_multi_omega_trans
507             );
508
509             matrix_multi(&p, result, &p_result);
510             matrix_multi(&p_result, &p, &p_result_p);
511
512             matrix_free(result);
513             matrix_copy(&p_result_p, result);
514
515             matrix_multi(transform, &p, &transform_p);
516             matrix_free(transform);
517             matrix_copy(&transform_p, transform);

```

```

518
519     matrix_free(&omega);
520     matrix_free(&omega_trans);
521     matrix_free(&omega_multi_omega_trans);
522     matrix_free(&p);
523     matrix_free(&p_result);
524     matrix_free(&p_result_p);
525     matrix_free(&transform_p);
526 }
527 }
528
529 //ゼロ処理
530 {
531     BOOL sym = matrix_is_symmetric(target);
532     for(j = 0; j < target->columns - 2; j++){
533         for(i = j + 2; i < target->rows; i++){
534             *matrix_value(result, i, j) = 0;
535             if(sym){*matrix_value(result, j, i) = 0;}
536         }
537     }
538 }
539
540 return SUCCESS;
541 }
542
543 /**
544  * 固有値、固有ベクトルを求めます。
545  *
546  * @param target 行列
547  * @param eigen_values 結果の格納用 (固有値)
548  * @param eigne_vectors 結果の格納用 (固有ベクトル)
549  * @return エラーがおきた際には SUCCESS 以外の値が返ります
550  */
551 error_code_t matrix_eigen(
552     matrix_t *target,
553     complex_t *eigen_values[],
554     cmatrix_t *eigen_vectors[]){
555
556     if(!matrix_is_square(target)){return FAIL;}
557
558     //ダブル QR 法
559     /* <手順>
560     * ハウスホルダー法を適用して、上ヘッセンベルク行列に置換後、
561     * ダブルQR 法を適用。
562     * 結果、固有値が得られるので、固有ベクトルを計算。
563     */
564
565     // 結果格納用メモリの確保
566     {
567         *eigen_values = (complex_t *)malloc(sizeof(complex_t) * target->rows);
568         *eigen_vectors = (cmatrix_t *)malloc(sizeof(cmatrix_t) * target->rows);
569     }
570
571     // 固有値の計算
572     {
573         // 変数の宣言
574         double mu_sum, mu_multi;
575         complex_t p1, p2;
576         int m;
577         BOOL first;
578         matrix_t transform, a, a_backup;
579
580         // 初期化

```

```

581 {
582     mu_sum = 0; mu_multi = 0;
583     complex_zero(&p1);
584     complex_zero(&p2);
585     m = target->rows;
586     first = TRUE;
587
588     matrix_hessenberg(target, &a, &transform);
589     matrix_copy(&a, &a_backup);
590 }
591
592 while(TRUE){
593
594     //m = 1 or m = 2
595     if(m == 1){
596         eigen_values[0]->real = *matrix_value(&a, 0, 0);
597         eigen_values[0]->imaginary = 0;
598         break;
599     }else if(m == 2){
600         matrix_eigen22(&a, 0, 0, eigen_values[0]);
601         break;
602     }
603
604     //μ、μ*の更新 (4.143)
605     {
606         complex_t p_new[2];
607         matrix_eigen22(&a, m-2, m-2, p_new);
608         if(first ? (first = FALSE) : TRUE){
609             if(complex_abs(complex_sub(p_new[0], p1)) > complex_abs(p_new[0]) / 2){
610                 if(complex_abs(complex_sub(p_new[1], p2)) > complex_abs(p_new[1]) / 2){
611                     mu_sum = complex_add(p1, p2).real;
612                     mu_multi = complex_multi(p1, p2).real;
613                 }else{
614                     mu_sum = p_new[1].real * 2;
615                     mu_multi = pow(p_new[1].real, 2);
616                 }
617             }else{
618                 if(complex_abs(complex_sub(p_new[1], p2)) > complex_abs(p_new[1]) / 2){
619                     mu_sum = p_new[0].real * 2;
620                     mu_multi = pow(p_new[0].real, 2);
621                 }else{
622                     mu_sum = complex_add(p_new[0], p_new[1]).real;
623                     mu_multi = complex_multi(p_new[0], p_new[1]).real;
624                 }
625             }
626         }
627         complex_copy(&p_new[0], &p1), complex_copy(&p_new[1], &p2);
628     }
629
630     //ハウスホルダー変換を繰り返す
631     {
632         double b1, b2, b3, r;
633         int i;
634         for(i = 0; i < m - 1; i++){
635             if(i == 0){
636                 b1 = pow(*matrix_value(&a, 0, 0), 2)
637                     - mu_sum * (*matrix_value(&a, 0, 0))
638                     + mu_multi
639                     + *matrix_value(&a, 0, 1) * *matrix_value(&a, 1, 0);
640                 b2 = *matrix_value(&a, 1, 0)
641                     * ((*matrix_value(&a, 0, 0)) + (*matrix_value(&a, 1, 1)) - mu_sum);
642                 b3 = *matrix_value(&a, 2, 1) * (*matrix_value(&a, 1, 0));
643             }else{

```

```

644     b1 = *matrix_value(&a, i, i - 1);
645     b2 = *matrix_value(&a, i + 1, i - 1);
646     b3 = (i == m - 2 ? 0 : *matrix_value(&a, i + 2, i - 1));
647 }
648 /*printf("m: %d", m);
649 printf(" b1: %f", b1);
650 printf(" b2: %f", b2);
651 printf(" b3: %f\n", b3);*/
652
653     r = sqrt(pow(b1, 2) + pow(b2, 2) + pow(b3, 2));
654
655     {
656         matrix_t omega, omega_trans;
657         matrix_t omega_multi_omega_trans, omega_trans_multi_omega;
658         matrix_t p, pa, pap;
659
660         matrix_alloc(&omega, 3, 1);
661         {
662             *matrix_value(&omega, 0, 0) = b1 + r * (b1 >= 0 ? 1 : -1);
663             *matrix_value(&omega, 1, 0) = b2;
664             *matrix_value(&omega, 2, 0) = b3;
665         }
666         matrix_transpose(&omega, &omega_trans);
667
668         matrix_unit(&p, target->rows);
669         matrix_multi(&omega, &omega_trans, &omega_multi_omega_trans);
670         matrix_multi(&omega_trans, &omega, &omega_trans_multi_omega);
671         matrix_scalar_multi(
672             &omega_multi_omega_trans,
673             -2.0 / *matrix_value(&omega_trans_multi_omega, 0, 0));
674         matrix_pivot_merge(&p, i, i, &omega_multi_omega_trans);
675
676         matrix_multi(&p, &a, &pa);
677         matrix_multi(&pa, &p, &pap);
678
679         matrix_free(&a);
680         matrix_copy(&pap, &a);
681
682         matrix_free(&omega);
683         matrix_free(&omega_trans);
684         matrix_free(&omega_multi_omega_trans);
685         matrix_free(&omega_trans_multi_omega);
686         matrix_free(&p);
687         matrix_free(&pa);
688         matrix_free(&pap);
689     }
690 }
691 }
692
693 //収束判定
694 {
695     double epsilon = EIGEN_VALUE_THRESHOLD
696     * (1.
697     + fabs(
698     fabs(*matrix_value(&a, m-2, m-2)) < fabs(*matrix_value(&a, m-1, m-1))
699     ? *matrix_value(&a, m-2, m-2)
700     : *matrix_value(&a, m-1, m-1)
701     ));
702     //printf("eps: %0.20f\n", epsilon);
703     if(fabs(*matrix_value(&a, m-1, m-2)) < epsilon){
704         m--;
705         (*eigen_values)[m].real = *matrix_value(&a, m, m);
706         (*eigen_values)[m].imaginary = 0;

```

```

707     }else if(fabs(*matrix_value(&a, m-2, m-3)) < epsilon){
708         m -= 2;
709         matrix_eigen22(&a, m, m, &((*eigen_values)[m]));
710     }
711 }
712 }
713
714 //固有ベクトルの計算
715 {
716     unsigned int i, j, k;
717     cmatrix_t x;
718
719     matrix_free(&a);
720     matrix_copy(&a_backup, &a);
721     cmatrix_alloc(&x, target->rows, target->rows); //固有ベクトル
722     cmatrix_zero(&x);
723
724     for(j = 0; j < target->rows; j++){
725         int n = target->rows;
726         for(i = 0; i < j; i++){
727             if(complex_is_equal((*eigen_values)[j], (*eigen_values)[i])){--n;}
728         }
729         cmatrix_value(&x, --n, j)->real = 1;
730         cmatrix_value(&x, n, j)->imaginary = 0;
731         while(n-- > 0){
732             *cmatrix_value(&x, n, j) = complex_multi(
733                 *cmatrix_value(&x, n+1, j),
734                 complex_scalar_sub((*eigen_values)[j], *matrix_value(&a, n+1, n+1))
735             );
736             for(i = n+2; i < target->rows; i++){
737                 cmatrix_value(&x, n, j)->real
738                     -= cmatrix_value(&x, i, j)->real * (*matrix_value(&a, n+1, i));
739                 cmatrix_value(&x, n, j)->imaginary
740                     -= cmatrix_value(&x, i, j)->imaginary * (*matrix_value(&a, n+1, i));
741             }
742             *cmatrix_value(&x, n, j)
743                 = complex_scalar_div(
744                     *cmatrix_value(&x, n, j),
745                     *matrix_value(&a, n+1, n)
746                 );
747         }
748     }
749
750 //結果の格納
751     for(j = 0; j < x.columns; j++){
752         cmatrix_alloc(&((*eigen_vectors)[j]), target->rows, 1);
753         cmatrix_zero(&((*eigen_vectors)[j]));
754         for(i = 0; i < x.rows; i++){
755             for(k = 0; k < transform.columns; k++){
756                 cmatrix_value(&((*eigen_vectors)[j]), i, 0)->real
757                     += cmatrix_value(&x, k, j)->real
758                         * (*matrix_value(&transform, i, k));
759                 cmatrix_value(&((*eigen_vectors)[j]), i, 0)->imaginary
760                     += cmatrix_value(&x, k, j)->imaginary
761                         * (*matrix_value(&transform, i, k));
762             }
763         }
764
765 //正規化
766     {
767         double norm = 0;
768         for(i = 0; i < target->rows; i++){
769             norm += complex_abs2(*cmatrix_value(&((*eigen_vectors)[j]), i, 0));

```

```

770     }
771     norm = sqrt(norm);
772     for(i = 0; i < target->rows; i++){
773         cmatrix_value(&((*eigen_vectors)[j]), i, 0)->real /= norm;
774         cmatrix_value(&((*eigen_vectors)[j]), i, 0)->imaginary /= norm;
775     }
776 }
777 }
778
779     cmatrix_free(&x);
780 }
781
782 // メモリの解放
783 {
784     matrix_free(&transform);
785     matrix_free(&a);
786     matrix_free(&a_backup);
787 }
788 }
789
790 return SUCCESS;
791 }

```

Listing 6: OptimizedRegulator.c

```

1 #include <stdio.h>
2 #include <string.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <math.h>
5 #include <memory.h>
6
7 #include "common.h"
8 #include "complex.h"
9 #include "matrix.h"
10
11 #define A_SIZE 3
12
13 #define X_u -0.00643
14 #define Z_u -0.0941
15 #define M_u -0.000222
16 #define X_w 0.0263
17 #define Z_w -0.624
18 #define M_w -0.00153
19 #define M_q -0.668
20 #define M_de -2.08
21 #define U_0 830
22 #define g 32.18
23 #define c_bar 27.31
24
25 #define rho 1E-4
26
27 #define theta_0 -0.01
28
29 void stage1(){
30     unsigned int i;
31
32     matrix_t a;
33     complex_t *a_eigen_values;
34     cmatrix_t *a_eigen_vectors;
35
36     matrix_alloc(&a, A_SIZE, A_SIZE);
37
38     *matrix_value(&a, 0, 0) = 1.;
39     *matrix_value(&a, 0, 1) = 2.;

```

```

40 *matrix_value(&a, 0, 2) = 2.;
41
42 *matrix_value(&a, 1, 0) = 3.;
43 *matrix_value(&a, 1, 1) = 4.;
44 *matrix_value(&a, 1, 2) = 11.;
45
46 *matrix_value(&a, 2, 0) = 7.;
47 *matrix_value(&a, 2, 1) = 3.;
48 *matrix_value(&a, 2, 2) = 1.;
49
50 matrix_eigen(&a, &a_eigen_values, &a_eigen_vectors);
51
52 for(i = 0; i < a.rows; i++){
53     printf("eigen_value_[%d]:_", i);
54     complex_print(a_eigen_values[i]);
55     printf("\r\n");
56     printf("eigen_vector_[%d]\r\n", i);
57     cmatrix_print(&a_eigen_vectors[i]);
58     printf("\r\n");
59     cmatrix_free(&a_eigen_vectors[i]);
60 }
61
62 free(a_eigen_values);
63 free(a_eigen_vectors);
64
65 matrix_free(&a);
66 }
67
68 void stage2(){
69
70     matrix_t a, b, c;
71     matrix_t r_1, r_2, r_3;
72
73     matrix_alloc(&a, 4, 4);
74     matrix_zero(&a);
75     {
76         *matrix_value(&a, 0, 0) = X_u;
77         *matrix_value(&a, 0, 1) = X_w;
78         *matrix_value(&a, 0, 2) = -g;
79
80         *matrix_value(&a, 1, 0) = Z_u;
81         *matrix_value(&a, 1, 1) = Z_w;
82         *matrix_value(&a, 1, 3) = U_0;
83
84         *matrix_value(&a, 2, 3) = 1;
85
86         *matrix_value(&a, 3, 0) = M_u;
87         *matrix_value(&a, 3, 1) = M_w;
88         *matrix_value(&a, 3, 3) = M_q;
89     }
90
91     matrix_alloc(&b, 4, 1);
92     matrix_zero(&b);
93     {
94         *matrix_value(&b, 3, 0) = M_de;
95     }
96
97     matrix_alloc(&c, 1, 4);
98     matrix_zero(&c);
99     {
100         *matrix_value(&c, 0, 1) = -1./U_0;
101         *matrix_value(&c, 0, 2) = 1;
102     }

```

```

103
104 printf( "\nA "); matrix_print(&a);
105 printf( "\nB "); matrix_print(&b);
106 printf( "\nC "); matrix_print(&c);
107
108 matrix_alloc(&r_2, 1, 1);
109 matrix_zero(&r_2);
110 {
111     *matrix_value(&r_2, 0, 0) = rho;
112 }
113
114 matrix_alloc(&r_3, 1, 1);
115 matrix_zero(&r_3);
116 {
117     *matrix_value(&r_3, 0, 0) = 1;
118 }
119
120 {
121     matrix_t c_trans, c_trans_r_3;
122     matrix_transpose(&c, &c_trans);
123     matrix_multi(&c_trans, &r_3, &c_trans_r_3);
124     matrix_multi(&c_trans_r_3, &c, &r_1);
125     matrix_free(&c_trans);
126     matrix_free(&c_trans_r_3);
127 }
128
129
130 printf( "\nR_1 "); matrix_print(&r_1);
131 printf( "\nR_2 "); matrix_print(&r_2);
132 printf( "\nR_3 "); matrix_print(&r_3);
133
134 {
135     matrix_t z;
136     matrix_alloc(&z, a.rows + r_1.rows, a.columns * 2);
137     matrix_zero(&z);
138
139     // z の左上
140     {
141         matrix_pivot_merge(&z, 0, 0, &a);
142     }
143
144     // z の右上
145     {
146         matrix_t r_2_inv;
147         matrix_t b_trans;
148         matrix_t b_r_2_inv;
149         matrix_t b_r_2_inv_b_trans;
150
151         matrix_inverse(&r_2, &r_2_inv);
152         matrix_transpose(&b, &b_trans);
153         matrix_multi(&b, &r_2_inv, &b_r_2_inv);
154         matrix_multi(&b_r_2_inv, &b_trans, &b_r_2_inv_b_trans);
155         matrix_scalar_multi(&b_r_2_inv_b_trans, -1);
156
157         matrix_pivot_merge(&z, 0, a.columns, &b_r_2_inv_b_trans);
158
159         matrix_free(&r_2_inv);
160         matrix_free(&b_trans);
161         matrix_free(&b_r_2_inv);
162         matrix_free(&b_r_2_inv_b_trans);
163     }
164
165     // z の左下

```

```

166 {
167     matrix_t copy_r_1;
168     matrix_copy(&r_1, &copy_r_1);
169     matrix_scalar_multi(&copy_r_1, -1);
170
171     matrix_pivot_merge(&z, a.rows, 0, &copy_r_1);
172
173     matrix_free(&copy_r_1);
174 }
175
176 // z の右下
177 {
178     matrix_t a_trans;
179     matrix_transpose(&a, &a_trans);
180     matrix_scalar_multi(&a_trans, -1);
181
182     matrix_pivot_merge(&z, a.rows, a.columns, &a_trans);
183
184     matrix_free(&a_trans);
185 }
186
187 printf(" \nz "); matrix_print(&z);
188
189 {
190     int i;
191     complex_t *z_eigen_values;
192     cmatrix_t *z_eigen_vectors;
193
194     matrix_eigen(&z, &z_eigen_values, &z_eigen_vectors);
195
196     for(i = 0; i < z.rows; i++){
197         printf("eigen_value_[ %d]_: ", i);
198         complex_print(z_eigen_values[i]);
199         printf(" \r\n");
200         printf("eigen_vector_[ %d] \r\n", i);
201         cmatrix_print(&z_eigen_vectors[i]);
202         printf(" \r\n");
203         cmatrix_free(&z_eigen_vectors[i]);
204     }
205
206     free(z_eigen_values);
207     free(z_eigen_vectors);
208 }
209 }
210
211 matrix_free(&a);
212 matrix_free(&b);
213 matrix_free(&c);
214 matrix_free(&r_1);
215 matrix_free(&r_2);
216 matrix_free(&r_3);
217 }
218
219 int main(){
220     stage1();
221     stage2();
222     return 0;
223 }

```

2 課題その 2: 締切日: 5/4

課題 1 を利用して、「航空機の経路角最適制御問題」にある行列 A, B, C を入力して、 Z の固有値と固有ベクトルを求めてください。

- 機体諸言は p.180 の値を用い、 $\rho = 10^{-4}$ とする。
- 提出物はプログラムソース、固有値、固有ベクトルの計算結果。

3 課題その 3: 締切日: 5/11

課題 2 に引き続き、行列 W を作って、行列 P, F (フィードバックゲイン) を求めるプログラムを書いてください。

- 提出物はプログラムソース、および行列 P, F の数値。

4 課題その 4: 締切日: 5/18

課題 3 に引き続き、初期値応答 (初期値は $\theta(0) = -0.01$ [rad]) を求めるプログラムを作成してください。

- Y の行き過ぎ量と定常値、静定時間を求めるプログラムも作成してください。定常値、静定時間の定義は各自で決めてください。
- 提出物はプログラムソース、および δ_e, γ, u のグラフ出力結果と、 y の行き過ぎ量と定常値、及び静定時間。
- 4 次の Runge-Kutta 法により微分方程式を数値積分して系の応答を求めてください。
- グラフの出力にはできれば Matlab, Gnuplot のいずれかを使ってください。Excel はできれば避けましょう。